



UR5 Technische Spezifikationen

Artikel Nr. 110105

6-achsiger Roboterarm mit einem Arbeitsradius von 850 mm

Gewicht:	18,4 kg															
Traglast:	5 kg															
Reichweite:	850 mm															
Rotation der Gelenke:	+/- 360° an allen Gelenken															
Geschwindigkeit:	Gelenk: Max 180°/Sek. Werkzeugschnittstelle: Ca. 1 m / Sek.															
Wiederholgenauigkeit:	+/- 0,1 mm															
Grundfläche:	Ø149 mm															
Anzahl Gelenke:	6 Drehgelenke															
Schaltschrankgröße (B x H x T):	475 mm x 423 mm x 268 mm															
E/A-Anschlüsse:	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>Schaltschrank</th> <th>Werkzeugschnittstelle</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Digitaleingänge</td> <td>16</td> <td>2</td> </tr> <tr> <td>Digitalausgänge</td> <td>16</td> <td>2</td> </tr> <tr> <td>Analogeingänge</td> <td>2</td> <td>2</td> </tr> <tr> <td>Analogausgänge</td> <td>2</td> <td>-</td> </tr> </tbody> </table>		Schaltschrank	Werkzeugschnittstelle	Digitaleingänge	16	2	Digitalausgänge	16	2	Analogeingänge	2	2	Analogausgänge	2	-
	Schaltschrank	Werkzeugschnittstelle														
Digitaleingänge	16	2														
Digitalausgänge	16	2														
Analogeingänge	2	2														
Analogausgänge	2	-														
E/A-Stromversorgung:	24 V 2A im Schaltschrank und 12 V/24 V 600 mA an der Werkzeugschnittstelle															
Kommunikation:	TCP/IP 100 Mbit: IEEE 802.3u, 100BASE-TX Ethernet-Buchse & Modbus TCP															
Programmierung:	PolyScope grafische Benutzeroberfläche auf einem 12" Touchscreen mit Montagevorrichtung															
Lautstärke:	Vergleichsweise geräuschlos															
Schutzklasse:	IP54															
Stromverbrauch:	Ca. 200 Watt															
Kollaborierender Betrieb:	15 fortgeschrittene Sicherheitsfunktionen Kollaborierender Betrieb nach: EN ISO 13849:2008 PL d EN ISO 10218-1:2011, Abschnitt 5.4.3															
Material:	Aluminium, PP plastic															
Temperatur:	Der Roboter kann bei einer Umgebungstemperatur von 0-50°C arbeiten															
Stromversorgung:	100-240 VAC, 50-60 Hz															
Verkabelung:	Kabel zwischen Roboter und Schaltschrank (6 m) Kabel zwischen Touchscreen und Schaltschrank (4,5 m)															

Universal Robots A/S
Energivej 25
DK-5260 Odense S
Dänemark
+45 89 93 89 89

www.universal-robots.com
sales@universal-robots.com

